

IRB 1300

体型紧凑、性能优异的工业机器人



武永康
13913235524
(微信同号)

IRB 1300 在负载能力、工作范围和路径精度方面表现一流，速度更快，体型更紧凑，能提高生产效率和生产柔性。

负载能力强

IRB 1300六轴工业机器人工作范围广，负载能力强，适用于电子、一般工业、食品饮料、物流和汽车零部件等行业的高负载应用。它有三种版本可选，负载/工作范围分别为11kg/0.9m、10kg/1.15m、以及7kg/1.4m。11kg版本的机器人在同类机器人中负载最高。

省空间，增产能

ABB IRB 1300的重量仅为IRB 1600的60%，底座面积仅为其1/6，在节省空间的同时满足生产效率最大化的需求。IRB 1300占地面积仅为220mm 乘以220mm，允许更多机器人部署在给定的区域。

高节拍加速生产

IRB 1300生产节拍加快27%，从而保证快速生产。其负载更高、工作范围更广，适用于多种应用，包括物料搬运、上下料、抛光、装配与测试等。

更多输入/输出

IRB 1300 提供高达24路输入/输出连接(C1+C2+C3)，可以操作更精密的夹具或末端执行器，允许用户同时处理更多工件，提升生产效率。

高级运动控制

ABB OmniCore控制器实现了打磨、机加工等复杂应用，并使IRB 1300配备高级运动控制和一流的路径精度。

主要优势

- 在同类900mm工作范围的机器人中，负载最高
- 重量减轻60%*，底座面积仅为1/6*，适用于狭小的空间
- 节拍加快27%**，提高生产效率
- 配备高达 24路输入/输出连接(C1+C2+C3)，以便操作更精密、更复杂的夹具。

主要应用

- 物料搬运
- 机床上下料
- 抛光
- 装配与测试
- 上下料
- 焊接
- 拾料

*与IRB 1600相比

**IRB 1300-7/1400与IRB 1600-6/1450相比

规格

机器人版本	工作范围 (mm)	有效负载 (kg)	手臂负载 (kg)
IRB 1300-11/0.9	900	11	1
IRB 1300-10/1.15	1150	10	0.5
IRB 1300-7/1.4	1400	7	0.5
防护等级	标配IP40		
安装方式	任意角度 ⁽¹⁾		
控制器	OmniCore C30/C90XT		
集成信号和电源	手腕上 (可选) 最高24路信号(C1+C2+C3)		
集成气源	手腕上 Φ6 x 4 路气源(最大 6 Bar) (可选)		
集成以太网	1个 1000 Base-T 以太网端口 (可选)		

注: (1) 当有效负载快达到满荷时, 或特定姿态下, 工作范围存在一定的限制。

性能

1 kg 拾料节拍

	IRB 1300-11/0.9	IRB 1300-10/1.15	IRB 1300-7/1.4
25mm x 300mm x 25mm	0.42s	0.45s	0.45s

性能 (符合ISO 9283)

	重复定位精度 RP (mm)	0.1mm内定位稳定时间 PSt (s)
IRB 1300-11/0.9	0.02	0.28
IRB 1300-10/1.15	0.023	0.27
IRB 1300-7/1.4	0.03	0.38

技术信息

物理参数

	IRB 1300-11/0.9	IRB 1300-10/1.15	IRB 1300-7/1.4
机器人底座尺寸 (mm)	220x220	220x220	220x220
重量 (kg)	74.5	77	78.5

运动, IRB 1300-11/0.9

轴运动	工作范围	轴最大速度
轴 1 旋转	+180° 至 -180°	243°/s
轴 2 手臂	+130° 至 -100°	225°/s
轴 3 手臂	+65° 至 -210°	300°/s
轴 4 手腕	+230° 至 -230°	500°/s
轴 5 弯曲	+130° 至 -130°	420°/s
轴 6 翻转	+400° 至 -400°	720°/s

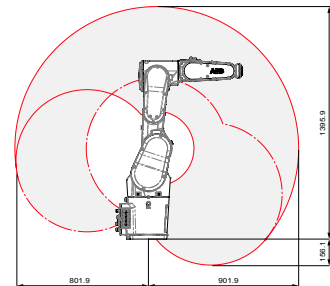
运动, IRB 1300-10/1.15

轴运动	工作范围	轴最大速度
轴 1 旋转	+180° 至 -180°	225°/s
轴 2 手臂	+155° 至 -95°	228°/s
轴 3 手臂	+65° 至 -210°	330°/s
轴 4 手腕	+230° 至 -230°	500°/s
轴 5 弯曲	+130° 至 -130°	420°/s
轴 6 翻转	+400° 至 -400°	720°/s

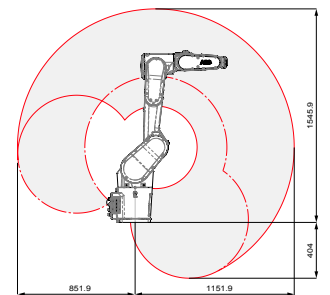
运动, IRB 1300-7/1.4

轴运动	工作范围	轴最大速度
轴 1 旋转	+180° 至 -180°	249°/s
轴 2 手臂	+155° 至 -95°	180°/s
轴 3 手臂	+69° 至 -210°	235°/s
轴 4 手腕	+230° 至 -230°	500°/s
轴 5 弯曲	+130° 至 -130°	420°/s
轴 6 翻转	+400° 至 -400°	720°/s

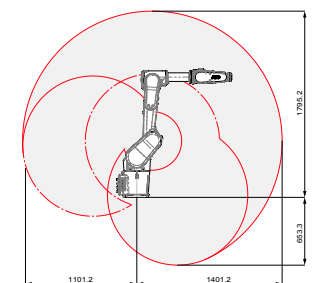
工作范围图例, IRB 1300-11/0.9



工作范围图例, IRB 1300-10/1.15



工作范围图例, IRB 1300-7/1.4



武永康

13913235524

(微信同号)